**Aufgabe5-F**

Ein Bild, das Text, Diagramm, Screenshot, Plan enthält.

KI-generierte Inhalte können fehlerhaft sein.

The evalin function **executes a command in a different workspace** (either base or caller workspace). This is useful when interacting between Simulink and MATLAB because Simulink typically stores variables in the **base workspace**.

evalin('base', 'robot.Gravity = [0; 0; 0];')

Ein Bild, das Screenshot enthält.

KI-generierte Inhalte können fehlerhaft sein.

evalin('base', 'robot.Gravity = [0; 0; -9.81];')

Ein Bild, das Screenshot, Diagramm enthält.

KI-generierte Inhalte können fehlerhaft sein.

In an initial configuration ­[0,0,0,0,0,0,0] with no Torque applied and only under gravity

1. **Some joints expose large drift or uncontrolled motion** (Joint 5 and 6 curves increasing rapidly).
2. **Other joints remain relatively stable** (lower-magnitude curves).